Scheda Riconoscimento

Opzioni Conversione · https://nanocaditalia.com/docs/scheda-riconoscimento/

Lezione 13.02 — Scheda Riconoscimento

COMANDO: RASTERVECT

SCHEDA RICONOSCIMENTO

La scheda Riconoscimento (Recognition) nella finestra Opzioni di Conversione

definisce come il motore di vettorializzazione interpreta i pixel dell'immagine.

PARAMETRI PRINCIPALI

Larghezza linea (Line Width):

- Definisce la larghezza minima e massima delle linee da riconoscere
- Valori in pixel o unità disegno
- Linee troppo sottili o troppo spesse rispetto ai valori impostati vengono ignorate

Soglia di binarizzazione (Binarization Threshold):

- Valore da 0 a 255 che separa i pixel "neri" (disegno) dai pixel "bianchi" (sfondo)
- Valore basso: più pixel vengono considerati parte del disegno
- Valore alto: solo i pixel molto scuri vengono riconosciuti

Apertura massima (Max Gap):

- Distanza massima in pixel tra due segmenti da unire automaticamente
- Utile per chiudere interruzioni nelle linee causate da difetti di scansione

Angolo di tolleranza:

- Tolleranza angolare per il riconoscimento di linee rette
- Linee con leggere curvature vengono raddrizzate se rientrano nella tolleranza

Riconoscimento archi:

- Abilita/disabilita il riconoscimento automatico di archi e cerchi

- Se disabilitato, tutte le curve vengono convertite in polilinee

SUGGERIMENTI DI CALIBRAZIONE

- Iniziare con i valori predefiniti
- Se il risultato ha troppe linee spezzate, aumentare il Max Gap
- Se si perdono dettagli sottili, ridurre la Larghezza minima linea